

## 2.7

図の LC 直列回路の回路方程式は、回路に流れる電流を  $i(t)$ 、コンデンサの電荷を  $q(t)$  として、 $i(t) = \frac{dq(t)}{dt}$  の関係を用いると

$$L \frac{di(t)}{dt} + \frac{q(t)}{C} = E \quad \rightarrow \quad L \frac{d^2q(t)}{dt^2} + \frac{q(t)}{C} = E$$

で与えられる。

定常解  $q_s(t)$  と 過渡解  $q_t(t)$  に分けて考えると、定常解に対する解は (直流電源なので  $d/dt \rightarrow 0$ ) として、

$$\frac{q_s(t)}{C} = E \quad \rightarrow \quad q_s(t) = CE$$

と求まる。

過渡解  $q_t(t)$  は、回路方程式の右边を  $E = 0$  とした

$$L \frac{d^2q_t(t)}{dt^2} + \frac{q_t(t)}{C} = 0$$

の解を求める。上式の特性方程式は

$$Lm^2 + \frac{1}{C} = 0$$

であり、その根は

$$m = \pm j \frac{1}{\sqrt{LC}} = \pm j\omega_0, \quad \left( \omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}} \right)$$

であるので、以下の解を得る

$$q_t(t) = A_1 \cos \omega_0 t + A_2 \sin \omega_0 t, \quad (A_1, A_2 \text{ は積分定数})$$

したがって、一般解は

$$q(t) = q_s(t) + q_t(t) = CE + A_1 \cos \omega_0 t + A_2 \sin \omega_0 t$$

と求まる。また、回路に流れる電流  $i(t)$  は

$$i(t) = \frac{dq(t)}{dt} = -\omega_0 A_1 \sin \omega_0 t + \omega_0 A_2 \cos \omega_0 t$$

である。

次に、初期条件を考慮して、積分定数  $A_1, A_2$  を決定する。 $t = 0$  での初期条件は、 $q(t) = 0$  と  $i(t) = dq(t)/dt = 0$  であるので、積分定数は  $A_1, A_2$  は以下のように求まる

$$q(0) = CE + A_1 = 0 \quad \rightarrow \quad A_1 = -CE$$

$$i(0) = \omega_0 A_2 = 0 \quad \rightarrow \quad A_2 = 0$$

よって、求める解は

$$q(t) = CE - CE \cos \omega_0 t = CE (1 - \cos \omega_0 t)$$

と求まる。また、回路に流れる電流  $i(t)$  は

$$i(t) = \omega_0 CE \sin \omega_0 t = \frac{1}{\sqrt{LC}} CE \sin \omega_0 t = E \frac{C}{\sqrt{L}} \sin \omega_0 t$$

である。ここに  $\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}}$  である。

## 2.8

RLC 直列回路の回路方程式は回路に流れる電流を  $i(t)$  , コンデンサの電荷を  $q(t)$  として ,  $i(t) = \frac{dq(t)}{dt}$  の関係を用いると

$$L \frac{di(t)}{dt} + Ri(t) + \frac{q(t)}{C} = E \quad \rightarrow \quad L \frac{d^2q(t)}{dt^2} + R \frac{dq(t)}{dt} + \frac{q(t)}{C} = E$$

で与えられる . 各素子値を上式に代入すると , 以下の式を得る .

$$\frac{d^2q(t)}{dt^2} + 3 \frac{dq(t)}{dt} + 2q(t) = 10$$

定常解  $q_s(t)$  と 過渡解  $q_t(t)$  に分けて考えると , 定常解に対する解は (直流電源なので  $d/dt \rightarrow 0$ ) として ,

$$2q_s(t) = 10 \quad \rightarrow \quad q_s(t) = 5$$

と求まる .

過渡解  $q_t(t)$  は , 回路方程式の右辺を  $E = 0$  とした

$$\frac{d^2q(t)}{dt^2} + 3 \frac{dq(t)}{dt} + 2q(t) = 0$$

の解を求める . 上式の特性方程式は

$$m^2 + 3m + 2 = 0 \quad \rightarrow \quad (m + 1)(m + 2) = 0$$

であり , その根は  $m = -1, -2$  であるので , 以下の解を得る

$$q_t(t) = A_1 e^{-t} + A_2 e^{-2t} \quad (A_1, A_2 \text{ は積分定数})$$

したがって , 一般解は

$$q(t) = q_s(t) + q_t(t) = 5 + A_1 e^{-t} + A_2 e^{-2t}$$

と求まる . また , 回路に流れる電流  $i(t)$  は

$$i(t) = \frac{dq(t)}{dt} = -A_1 e^{-t} - 2A_2 e^{-2t}$$

である .

次に , 初期条件を考慮して , 積分定数  $A_1, A_2$  を決定する .  $t = 0$  での初期条件は ,  $q(t) = 0$  と  $i(t) = dq(t)/dt = 0$  であるので . 以下の連立方程式を得る .

$$q(0) = 5 + A_1 + A_2 = 0 \quad \dots (A)$$

$$i(0) = -A_1 - 2A_2 = 0 \quad \dots (B)$$

(B) 式より

$$A_1 = -2A_2 \quad \dots (C)$$

であるので , これを (A) 式に代入すると

$$5 - 2A_2 + A_2 = 0 \quad \rightarrow \quad A_2 = 5$$

と求まり , これを (C) 式に代入すると

$$A_1 = -2A_2 = -10$$

である .

よって , 求める解  $i(t)$  は

$$i(t) = -A_1 e^{-t} - 2A_2 e^{-2t} = 10e^{-t} - 10e^{-2t} = 10(e^{-t} - e^{-2t})$$

と求まる .

## RLC 直列回路の一般的な解

RLC 直列回路の回路方程式は回路に流れる電流を  $i(t)$ 、コンデンサの電荷を  $q(t)$  として、 $i(t) = \frac{dq(t)}{dt}$  の関係を用いると

$$L \frac{di(t)}{dt} + Ri(t) + \frac{q(t)}{C} = E \quad \rightarrow \quad L \frac{d^2q(t)}{dt^2} + R \frac{dq(t)}{dt} + \frac{q(t)}{C} = E$$

で与えられる。

定常解  $q_s(t)$  と 過渡解  $q_t(t)$  に分けて考えると、定常解に対する解は (直流電源なので  $d/dt \rightarrow 0$ ) として、

$$\frac{q_s(t)}{C} = E \quad \rightarrow \quad q_s(t) = CE$$

と求まる。

過渡解  $q_t(t)$  は、回路方程式の右辺を  $E = 0$  とした

$$L \frac{d^2q(t)}{dt^2} + R \frac{dq(t)}{dt} + \frac{q(t)}{C} = 0$$

の解を求める。いま、上式の解を  $q(t) = Ae^{mt}$  と仮定すると

$$\begin{aligned} \frac{dq(t)}{dt} &= A \frac{d}{dt} (e^{mt}) = mAe^{mt} \\ \frac{d^2q(t)}{dt^2} &= \frac{d}{dt} \left( \frac{dq(t)}{dt} \right) = mA \frac{d}{dt} (e^{mt}) = m^2 Ae^{mt} \end{aligned}$$

であるので

$$\begin{aligned} Lm^2 Ae^{mt} + RmAe^{mt} + \frac{1}{C} Ae^{mt} &= 0 \\ \left( Lm^2 + Rm + \frac{1}{C} \right) Ae^{mt} &= 0 \end{aligned}$$

$Ae^{mt} \neq 0$  であるので、以下の式を得る。

$$Lm^2 + Rm + \frac{1}{C} = 0$$

上式は特性方程式と呼ばれる。上式は 2 次方程式であり、以下の 3 種類の解を持つ

1. 相異なる 2 つの実数解 (これを  $m = m_1, m_2$  とする)

$$q_t(t) = A_1 e^{m_1 t} + A_2 e^{m_2 t}$$

2. 重解 (これを  $m = m_1 = m_2$  とする)

$$q_t(t) = (A_1 + A_2 t) e^{m t}$$

3. 相異なる 2 つの複素数解 (これを  $m = \lambda \pm j\mu$  とする)

$$q_t(t) = (A_1 \cos \mu t + A_2 \sin \mu t) e^{\lambda t}$$

ここに  $A_1, A_2$  は積分定数である。また、 $m$  の解の具体的な形は、2 次方程式の解の公式より

$$m = -\frac{R \pm \sqrt{R^2 - 4(L/C)}}{2L} = -\frac{R}{2L} \pm \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}} = -\alpha \pm \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2}$$

ここに

$$\begin{aligned} \alpha &= \frac{R}{2L} : \text{減衰定数} \\ \omega_0 &= \frac{1}{\sqrt{LC}} : \text{固有角振動数} \end{aligned}$$

である。

以下、初期条件を考慮して、3 種類のそれぞれの解に対して、電荷  $q(t)$  と電流  $i(t)$  の一般解を求める。初期条件としては  $t = 0$  で  $q(0) = 0$ 、 $i(0) = 0$  とする。

1.  $m$  が異なる 2 つの実数解を持つ場合 (過制動)

$\alpha > \omega_0$  の場合であり,  $\beta = \sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2}$  とすると

$$q(t) = CE + A_1 e^{(-\alpha+\beta)t} + A_2 e^{(-\alpha-\beta)t} = CE + e^{-\alpha t} (A_1 e^{\beta t} + A_2 e^{-\beta t})$$

ここで, 以下の関係式

$$\cosh x = \frac{e^x + e^{-x}}{2}, \quad \sinh x = \frac{e^x - e^{-x}}{2}$$

$$e^x = \cosh x + \sinh x, \quad e^{-x} = \cosh x - \sinh x$$

を用いて,  $q(t)$  を以下のように表記し直す

$$q(t) = CE + B e^{-\alpha t} \sinh(\beta t + \phi)$$

ここに  $B$  と  $\phi$  は初期条件により決まる定数である.  $i(t)$  は以下のように求まる.

$$\begin{aligned} i(t) &= \frac{dq(t)}{dt} = -\alpha B e^{-\alpha t} \sinh(\beta t + \phi) + B e^{-\alpha t} \beta \cosh(\beta t + \phi) \\ &= B e^{-\alpha t} (-\alpha \sinh(\beta t + \phi) + \beta \cosh(\beta t + \phi)) \end{aligned}$$

なお, この導出には以下の関係式を用いた

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} (f(t)g(t)) &= \frac{df(t)}{dt} g(t) + f(t) \frac{dg(t)}{dt} \\ \frac{d}{dt} (\cosh t) &= \sinh t \\ \frac{d}{dt} (\sinh t) &= \cosh t \end{aligned}$$

初期条件より以下の連立方程式を得る

$$\begin{aligned} q(0) &= CE + B \sinh \phi = 0 \\ i(0) &= B(-\alpha \sinh \phi + \beta \cosh \phi) \sinh \phi = 0 \end{aligned}$$

上式を解くと,

$$-\alpha \sinh \phi + \beta \cosh \phi = 0 \quad \rightarrow \quad \frac{\sinh \phi}{\cosh \phi} = \frac{\beta}{\alpha} \quad \rightarrow \quad \tanh \phi = \frac{\beta}{\alpha}$$

$$\frac{1}{\cosh^2 \phi} = 1 - \tanh^2 \phi \quad \rightarrow \quad \cosh \phi = \frac{1}{\sqrt{1 - \tanh^2 \phi}} = \frac{\alpha}{\sqrt{\alpha^2 - \beta^2}} = \frac{\alpha}{\omega_0}$$

$$\sinh \phi = \cosh \phi \tanh \phi = \frac{\beta}{\omega_0}$$

$$B = -\frac{CE}{\sinh \phi} = -CE \frac{\omega_0}{\beta}$$

したがって

$$q(t) = CE \left( 1 - \frac{\omega_0}{\beta} e^{-\alpha t} \sinh(\beta t + \phi) \right)$$

$$\begin{aligned} i(t) &= -CE \frac{\omega_0}{\beta} e^{-\alpha t} (-\alpha \sinh(\beta t + \phi) + \beta \cosh(\beta t + \phi)) \\ &= -CE \frac{\omega_0}{\beta} e^{-\alpha t} [-\alpha (\sinh \beta t \cosh \phi + \cosh \beta t \sinh \phi) + \beta (\cosh \beta t \cosh \phi + \sinh \beta t \sinh \phi)] \\ &= -CE \frac{\omega_0}{\beta} e^{-\alpha t} \left[ -\alpha \left( \frac{\alpha}{\omega_0} \sinh \beta t + \frac{\beta}{\omega_0} \cosh \beta t \right) + \beta \left( \frac{\alpha}{\omega_0} \cosh \beta t + \frac{\beta}{\omega_0} \sinh \beta t \right) \right] \\ &= -CE \frac{\omega_0}{\beta} e^{-\alpha t} \frac{\beta^2 - \alpha^2}{\omega_0} \sinh \beta t \\ &= CE \frac{\omega_0^2}{\beta} e^{-\alpha t} \sinh \beta t = \frac{E}{\beta L} e^{-\alpha t} \sinh \beta t \end{aligned}$$

前ページの式変形には、以下の公式を用いた

$$\cosh(\alpha \pm \beta) = \cosh \alpha \cosh \beta \pm \sinh \alpha \sinh \beta$$

$$\sinh(\alpha \pm \beta) = \sinh \alpha \cosh \beta \pm \cosh \alpha \sinh \beta$$

ここで、三角関数と双曲線関数の関係について示しておく。  $x = jx'$  とすると

$$\sin x = \frac{e^{jx} - e^{-jx}}{2j} = \frac{e^{x'} - e^{-x'}}{2j} = -j \sinh x'$$

$$\cos x = \frac{e^{jx} + e^{-jx}}{2} = \frac{e^{x'} + e^{-x'}}{2} = \cosh x'$$

$$\tan x = \frac{\sin x}{\cos x} = \frac{-j \sinh x'}{\cosh x'} = -j \tanh x'$$

したがって、三角関数の公式から双曲線関数の公式を導出できる。

加法定理は以下ようになる

$$\sin(\alpha \pm \beta) = \sin \alpha \cos \beta \pm \cos \alpha \sin \beta$$

$$\rightarrow -j \sinh(\alpha' \pm \beta') = -j \sinh \alpha' \cosh \beta' \pm \cosh \alpha' (-j \sinh \beta')$$

$$\rightarrow \sinh(\alpha' \pm \beta') = \sinh \alpha' \cosh \beta' \pm \cosh \alpha' \sinh \beta'$$

$$\cos(\alpha \pm \beta) = \cos \alpha \cos \beta \mp \sin \alpha \sin \beta$$

$$\rightarrow \cosh(\alpha' \pm \beta') = \cosh \alpha' \cosh \beta' \mp (-j \cosh \alpha') (-j \sinh \beta')$$

$$\rightarrow \cosh(\alpha' \pm \beta') = \cosh \alpha' \cosh \beta' \pm \sinh \alpha' \sinh \beta'$$

また、他の公式も

$$\cos^2 x + \sin^2 x = 1$$

$$\rightarrow (\cosh x')^2 + (-j \sinh x')^2 = 1$$

$$\rightarrow \cosh^2 x' - \sinh^2 x' = 1$$

などと求めることができる。

また，以下の関係も成り立つ

$$\sinh(jx) = \frac{e^{jx} - e^{-jx}}{2} = j \sin x$$

$$\cosh(jx) = \frac{e^{jx} + e^{-jx}}{2} = \cos x$$

$$\tanh(jx) = \frac{j \sin x}{\cos x} = j \tan x$$

この関係を使うと，特性方程式が異なる2つの複素数解を持つ3の結果は，既に求めた，特性方程式が異なる2つの実数解を持つ1の結果を変形することで求められる．

### 3. $m$ が相異なる2つの複素数解を持つ場合 (減衰振動)

$\alpha < \omega_0$  の場合， $m = -\alpha \pm \beta = -\alpha \pm j\omega$  と書ける．すなわち，1の解で  $\beta = j\omega$  と置くと，以下の解が容易に求まる．

$$\begin{aligned} q(t) &= CE \left[ 1 - e^{-\alpha t} \frac{\omega_0}{j\omega} \sinh(j\omega t + \phi) \right] = CE \left[ 1 - e^{-\alpha t} \frac{\omega_0}{j\omega} \cdot j \sin(\omega t + \phi') \right] \\ &= CE \left[ 1 - e^{-\alpha t} \frac{\omega_0}{\omega} \sin(\omega t + \phi') \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} i(t) &= \frac{E}{j\omega L} e^{-\alpha t} \sinh(j\omega t) = \frac{E}{j\omega L} e^{-\alpha t} \cdot j \sin(\omega t) \\ &= \frac{E}{\omega L} e^{-\alpha t} \sin(\omega t) \end{aligned} \tag{1}$$

ただし

$$\omega = -j\beta = -j\sqrt{\alpha^2 - \omega_0^2} = \sqrt{\omega_0^2 - \alpha^2}$$

$$\begin{aligned} \tanh \phi &= \frac{\beta}{\alpha} \\ \rightarrow \tanh j\phi' &= \frac{j\omega}{\alpha} \\ \rightarrow j \tan \phi' &= \frac{j\omega}{\alpha} \\ \rightarrow \tan \phi' &= \frac{\omega}{\alpha} \end{aligned}$$

## 2. $m$ が重解を持つ場合 (臨界制動)

$\alpha = \omega_0$  の場合であり  $m = -\alpha$  となるので

$$q(t) = CE + (A_1 + A_2 t) e^{-\alpha t}$$

$$i(t) = \frac{dq(t)}{dt} = [A_2 - \alpha(A_1 + A_2 t)] e^{-\alpha t}$$

$t = 0$  で  $q(0) = 0$  と  $i(0) = 0$  を用いると

$$q(0) = CE + A_1 = 0$$

$$i(0) = A_2 - \alpha A_1 = 0$$

これを解くと

$$A_1 = -CE, \quad A_2 = \alpha A_1 = -\alpha CE$$

したがって, 求める解は

$$q(t) = CE + (-CE + -\alpha CE t) e^{-\alpha t} = CE [1 - (1 + \alpha t) e^{-\alpha t}]$$

$$\begin{aligned} i(t) &= [-\alpha CE - \alpha(-CE - \alpha CE t)] e^{-\alpha t} \\ &= [\alpha^2 CE t] e^{-\alpha t} \\ &= [\omega_0^2 CE t] e^{-\alpha t} \\ &= \left[ \frac{1}{LC} CE t \right] e^{-\alpha t} \\ &= \frac{E}{L} t e^{-\alpha t} \end{aligned}$$

1.  $m$  が異なる 2 つの実数解を持つ場合 (過制動)

(別解 (指数関数のまま解いてから双曲線関数にする))

電荷  $q(t)$  と電流  $i(t)$  の一般解はもとも以下のように書けていた

$$\begin{aligned} q(t) &= CE + A_1 e^{m_1 t} + A_2 e^{m_2 t} = CE + A_1 e^{-(\alpha+\beta)t} + A_2 e^{-(\alpha-\beta)t} \\ i(t) &= m_1 A_1 e^{m_1 t} + m_2 A_2 e^{m_2 t} = -(\alpha + \beta)A_1 e^{-(\alpha+\beta)t} - (\alpha - \beta)A_2 e^{-(\alpha-\beta)t} \end{aligned}$$

ここに  $m_1 = -\alpha - \beta$ ,  $m_2 = -\alpha + \beta$  である.

$t = 0$  での初期条件  $q(0) = 0$ ,  $i(0) = 0$  より.

$$\begin{aligned} q(t) &= CE + A_1 + A_2 = 0 \\ i(t) &= -(\alpha + \beta)A_1 - (\alpha - \beta)A_2 = 0 \end{aligned}$$

これを行列の形で表現すると

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -(\alpha + \beta) & -(\alpha - \beta) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -CE \\ 0 \end{bmatrix} \quad (2)$$

左辺の行列の逆行列を求めて上式を解くと

$$\begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{2\beta} \begin{bmatrix} -(\alpha - \beta) & -1 \\ \alpha + \beta & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -CE \\ 0 \end{bmatrix} = \frac{CE}{2\beta} \begin{bmatrix} (\alpha - \beta) \\ -(\alpha + \beta) \end{bmatrix} \quad (3)$$

よって, 求める解は

$$\begin{aligned} q(t) &= CE \left[ 1 + \frac{1}{2\beta} \left\{ (\alpha - \beta)e^{-(\alpha+\beta)t} - (\alpha + \beta)e^{-(\alpha-\beta)t} \right\} \right] \\ &= CE \left[ 1 - \frac{1}{2\beta} e^{-\alpha t} \left\{ \alpha (e^{\beta t} - e^{-\beta t}) + \beta (e^{\beta t} + e^{-\beta t}) \right\} \right] \\ &= CE \left[ 1 - \frac{1}{\beta} e^{-\alpha t} (\alpha \sinh \beta t + \beta \cosh \beta t) \right] \\ &= CE \left[ 1 - \frac{\sqrt{\alpha^2 - \beta^2}}{\beta} e^{-\alpha t} \left( \frac{\alpha}{\sqrt{\alpha^2 - \beta^2}} \sinh \beta t + \frac{\beta}{\sqrt{\alpha^2 - \beta^2}} \cosh \beta t \right) \right] \\ &= CE \left[ 1 - \frac{\sqrt{\alpha^2 - \beta^2}}{\beta} e^{-\alpha t} (\sinh \beta t \cosh \phi + \cosh \beta t \sinh \phi) \right], \quad \left( \tanh \phi = \frac{\beta}{\alpha} \right) \\ &= CE \left[ 1 - \frac{\omega_0}{\beta} e^{-\alpha t} \sinh(\beta t + \phi) \right] \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} i(t) &= \frac{CE}{2\beta} \left[ -(\alpha + \beta)(\alpha - \beta)e^{-(\alpha+\beta)t} + (\alpha - \beta)(\alpha + \beta)e^{-(\alpha-\beta)t} \right] \\ &= \frac{CE}{2\beta} e^{-\alpha t} [(\alpha^2 - \beta^2) (e^{\beta t} - e^{-\beta t})] \\ &= \frac{CE}{\beta} e^{-\alpha t} \omega_0^2 \sinh \beta t \\ &= \frac{E}{\beta L} e^{-\alpha t} \sinh \beta t \end{aligned}$$

(4)